船体に働く波浪変動水圧

---大型鉱石船の模型による実験データ集----

宮本 武* ・郷田国夫* ・菅井和夫**
北川弘光***・武井幸雄***・菅 信**
大松重雄***・岡本三千朗***

Hydrodynamic Pressures Acting on the Hull Surface in Waves

-Model Tests Data on an Ore Carrier-

By

Takeshi MIYAMOTO, Kunio GODA, Kazuo SUGAI, Hiromitsu KITAGAWA, Yukio TAKEI, Makoto KAN, Shigeo OHMATSU and Michio OKAMOTO

Summary

Model experiments were carried out on a gigantic ore carrier in oblique regular waves. Hydrodynamic pressures on the hull surface and ship behaviours were measured to present the useful materials for the wave load estimation.

A part of the test results had already been reported on the Journal of the Society of Naval Architects of Japan (JSNA), No. 133, 1973, in which comparison between the test and the calculated results by the strip method were made and the usefulness of the strip method for the estimation of the hydrodynamic pressures was discussed. The data obtained from the model tests are so many that most of them are not reported. Therefore, all of the data on hydrodynamic pressures are shown in this paper. Concerning the experimental procedures and the ship behaviours, the previous paper should be cited.

目 次

緒 1. 雪 実験概要 2.1 供試模型 2.2 計測項目 2.3 実験方法と実験状態 3. 実験結果 3.1 波浪中の船体運動、その他 3.2 波浪変動水圧 3.2.1波浪変動水圧振幅の読み取り 3.2.2波浪変動水圧の横断面内振幅分布 3.2.3 波浪変動水圧の船長方向振幅分布 波浪変動水圧の横断面内瞬時値分布 3.2.43.2.5 波浪変動水圧の船長方向瞬時値分布 謝 辞・参考文献

* 船体構造部 ** 運動性能部 *** 推進性能部 原稿受付: 昭和54年5月1日

Notation

- *χ*: Heading Angle (deg.)
- χ_c : Course Angle (deg.)
- z₀: Heaving Amplitude (m)
- ϕ_0 : Rolling Amplitude (deg.)
- θ_0 : Pitching Amplitude (deg.)
- λ : Wave Length (m)
- L: Ship Length (m)
- $h_w(=2h_0)$: Wave Amplitude (m)
- ζ_r : Relative Water Elevation (m)
- T_e : Period of Encounter (sec.)
- Po: Hydrodynamic Pressure Amplitude (mAq)
- V: Ship Speed (Knots)
- ρ : Density of Water (ton/m³)
- g: Gravitational Acceleration (m/sec²)

(259)

1. 緒 言

昭和 45 年に発生した大型鉱石船の海難事故を契機 として、荒海中を航行する船舶に働く波浪外力の解明 が急務とされ、官民一体となった研究が全国の各研究 機関で行われることとなり、日本造船研究協会第 131 研究部会(波浪外力に関する水槽試験)を中心に研究 が行われた。当所においても、その一環として、昭和 46 年度から 49 年度までの 4 年間に亘って,大型鉱石 船の模型による水槽試験を中心とした研究を行った。 その研究は、船体表面に働く波浪変動水圧、二方向波 中における波浪衝撃水圧、海水打込み、その他かなり 広い範囲にわたるものであった。その研究結果の主な ものはそれぞれすでに発表している。船体表面に働く 波浪変動水圧の研究結果については,第131研究部会 報告2)~5)と日本造船学会論文集第133号1)に報告して いる。しかし、これらの報告には、紙数の制限もあっ て実験結果の一部しか掲載されておらず未発表の実験 データで有用と思われるものが多くあるので、それら を上記の報告及び論文の補遺として、また、今後の波 浪外力の研究のための波浪変動水圧の実験データ集と して既発表のデータとともにまとめて報告する。

本報告は実験データ集であるので、考察はすべて上 記論文¹⁾ にゆずる。

本報告はもっと早い時期に出すべきであったが,作 業が遅れたために今日に至った。今後の波浪外力の研 究資料として役立つことができれば幸いである。

2. 実験概要

2.1 供試模型

実験に用いた模型船は、大型鉱石専用船「笠木山丸」 の4.5m木製模型で、その線図を Fig.1に、主要目 を Table 1 に示す。

2.2 計測項目

本実験の計測項目は以下に述べる通りである。

- 1) 波 高
- 2) 船の航跡と速度
- 3) 船体運動(縦揺れ,横揺れ)
- 4) 上下加速度(重心および S.S.9 3/4 の位置)
- 5) 方位角,回頭角速度,舵角
- 船側相対水位 (S.S.8 1/2, 9 1/2 および 9 3/4 の風上側船側の位置)
- 7) 変動水圧(24 点同時計測)
- 8) プロペラ軸の回転数,推力

以上の他に,船上に8mm シネカメラを塔載し,ま た陸上から16mm シネカメラ及び35mm カメラで 撮影を行い,計測の補助データとした。

変動水圧の計測には,豊田工機製の PMS-5M-0.5H 型水圧計を用いた。水圧計の諸寸法,模型船への取付 け状況を Fig. 2 に示す。

Fig. 3 に角水槽の実験計測系統を, また Fig. 4 に 模型船内の計測系統を示す。

2.3 実験方法と実験状態

実験は船舶技術研究所の三鷹第一船舶試験水槽(通称角水槽)において行った。角水槽に発生させた規則 波中にて模型船を航走させた。波に対する模型船の出 会角を所定の値に保つために自動操舵装置を用いた。 また、プロペラ駆動モータの電圧は、航走中一定に保 って自由航走させた。したがって、波浪中での船速 は自然のまゝに低下する。規則波の波高は L/20(= 12.35 m)を標準波高とした。

水圧の同時計測点数に制限があるため、実験を I ~ Vのグループに分け、それぞれの目的に応じて水圧計 を配置した。 I ~ Vのグループは次のようなものであ る。

- I:変動水圧の船側,船底における長さ方向の分布 の計測
- Ⅱ:変動水圧の船首近傍の横断面分布の計測
- Ⅲ: 波高が L/30(=8.23 m)の場合の変動水圧の船 体中央部および船首部横断面分布の計測
- Ⅳ: 波高が L/15(=16.47 m)の場合の変動水圧の 船体中央部および船首部横断面分布の計測
- V:変動水圧の船体中央から船尾にかけての横断面 分布の計測

これら各実験グループにおける水圧計の配置を Fig. 6(a) ~(d) に示す。図中,水圧計の位置に記した角度 は船体横断面に対する Lewis form の座標パラメタで ある。ただし、吃水線直上および直下の水圧計は、各 断面とも同一吃水線上にあり、吃水線からのその距離 は ± 2.25 m である。Table 2 に模型および実船換算 した水圧計測位置の座標を示す。

Table 3 に、これら各グループの実験状態, すなわ ち, 波長, 波高, 出会角および船速を示す。ここで, 船速は平水中の値であって, 波浪中では船速低下が生 じ, 各実験状態における船速はそれぞれ異なったもの となる。後述の実験結果を示す図には, それぞれの船 速の値を逐一記入してある。なお, 本船の計画速力は 14.8 knot である。

30

(260)

本報告に用いた座標系および定義を Fig.5 に示す。 なお、 χ =180°の場合が向い波、 χ =90°の場合が横 波の状態である。

3. 実験結果

3.1 波浪中の船体運動,その他

まず,船速低下について Fig. 7 に示す。これは波 浪中において,模型のプロペラ駆動モータの電圧を一 定に保って航走させた場合,種々の波長の波に対して 船速がどのように低下していくかを示したものであ る。Fig. 8 に斜波中における漂流の度合を,縦軸にコ ース角,横軸に方位角を取って示した。

Fig. 9~11 は波浪中における船体運動の振幅を示 す。これらの図は、それぞれ縦揺れ、上下揺れ、横揺 れの振幅を示すが、同図中にはストリップ法による計 算値(漂流を考慮に入れない)も示している。横揺れ について、標流の影響を考慮した計算値と実験値とを 比較したものを Fig. 12 に示す。

なお、上下揺れの実験値は上下加速度の実験値から 換算して求めたものである。

Fig. 13, 14, 15 はそれぞれ S.S.9 3/4, 9 1/2, 8 1/2 における船側相対水位変動振幅の実験値とストリ ップ法による計算値(漂流を考慮に入れない)を出合 角をベースに表わしたものである。漂流の影響を考慮 した計算値と実験値との比較を示すと Fig. 16 のよう になる。

3.2 波浪変動水圧

î

ι i

π

ζ.

更で

목.

雛

算

b

生

Ø

船

は

3.2.1 波浪変動水圧振幅の読み取り

変動水圧の記録波形は,船体上の水圧計の取付位置 により Fig. 17 に示すような3種類に分類される。吃 水線近傍の水圧波形は (a), (b) のような半波型とな り,船底やビルジ部のように船体運動によっても船体 が空中に露出しない部分では (c) のような正弦波状と なる。変動水圧の片振幅の読み取りは次のようにし た。すなわち,吃水線直下の水圧は図の(a)のように, 全変動量からその点における平水中静止時の静水圧を 引いた量 P_0 を片振幅とし,吃水線上の点の水圧は変 動量 P_0 を,そのまゝ片振幅,また,(c)の正弦波状 の場合は全振幅の1/2を片振幅とした。波形の式別は すべて肉眼によって行った。

3.2.2 波浪変動水圧の横断面内振幅分布

Fig. 18~23 は、S.S.9 1/2、8 1/2、7 1/2、5、2 1/2、1 の6 断面について、その断面内で同時計測した 変動水圧の振幅分布である。これらの図は、波長別に

出合角が χ =180°, 135°, 90°を1枚の図に, χ =165°, 150°, 120°, 45°のうちの何点かを1枚の図として, 同一波長につき2枚の図に分けて示している。波高は すべて L/20(=12.35 m)である。

3.2.3 波浪変動水圧の船長方向振幅分布

Fig. 24~28 は、それぞれ風上側船側、船底中心線 および風下側船側における船の長さ方向に同時計測し た変動水圧の振幅分布を示す。各図とも出合角をパラ メタとして示している。風上側及び風下側における変 動水圧の計測位置は、どの断面においても同一水線上 にあり、満載吃水線からのその距離は -2.25 m であ る。

Fig. 29(a) ~ (f) は,前述の船長方向の振幅分布の表 わし方を変えて,各断面における変動水圧振幅と出合 角との関係を示したものである。すなわち S. S. 9 1/2, 8 1/2,7 1/2,5,2 1/2,1 の各断面の風上側吃水線 下 2.25 m の点における変動水圧振幅と出合角 χ との 関係を λ/L をパラメタにして示している。

3.2.4 波浪変動水圧の横断面内瞬時値分布

Fig. 30~32 は、 $\lambda/L=0.75$, 1.00, 1.25 で出合角 $\chi=180^{\circ}$, 135°, 90°の場合の S.S.8 1/2 における変 動水圧の瞬時値の分布と位相差を示したものである。 各点の瞬時値は平水中静止時の静水圧を加えた全水圧 をとっている。瞬時値分布の線に付した番号は、出合 周期 T_e を8等分した各時点の番号を示している。時 点番号0は、S.S.81/2の風上側船側の水線下2.25 m の点(Lewis formの座標パラメタ $\alpha=85^{\circ}$)の変動水 圧が最大になった時刻の瞬時値分布を示す。以下、 $T_e/8$ 間隔の時刻を順に示している。また、Fig. 30(d)、 31(d)、32(d)は、横軸に断面上の位置をあらわす角度 をとり、風上側船側の吃水線下2.25 m の点の変動水 圧を基準とした各点の変動水圧の位相差を示したもの である。

3.2.5 波浪変動水圧の船長方向瞬時値分布

Fig. 33~37 は風上側 (右舷), 風下側 (左舷) の吃水 線下 2.25 m[における船の長さ方向の変動水圧の瞬時 値の分布を示す。図中の番号は, 波との出合周期 T_e を 4 等分した各時点番号を示している。時点番号 0 は, S.S.81/2 の風上側船側の吃水線下 2.25 m の点の変 動水圧が最大になった時刻を示し, 以下, $T_e/4$ 間隔 の時刻を示している。また, 縦軸は, 変動水圧に平水 中静止時の静水圧を加えた全水圧をとっている。Fig. 35 の $\lambda/L=1.0$ の場合には, 船底中心線上の変動水 圧の瞬時値の分布についても示している。

謝 辞

4年間に亘る当所における波浪外力の研究は、日本 造船研究協会との共同研究であって、その実施に当っ ては日本造船研究協会第131研究部会の東京大学元良 誠三部会長はじめ委員各位に御指導並びに有益な御討 論を頂いた。ここに感謝し御礼申し上げます。

参考文献

1) 菅井, 郷田, 北川, 武井, 菅, 宮本, 大松, 岡本: 斜め波中の船体に働く波浪変動水圧に関する模型 実験,日本造船学会論文集,No. 133, 1973.6

- 日本造船研究協会第131研究部会:波浪外力に 関する水槽試験報告書,日本造船研究協会資料, No. 163, 1972.3
- 日本造船研究協会第131研究部会:波浪外力に関する水槽試験報告書,日本造船研究協会資料, No. 176, 1973.3
- 日本造船研究協会第131研究部会: 波浪外力に関する水槽試験報告書,日本造船研究協会資料, No. 192, 1974.3
- 5) 日本造船研究協会第 131 研究部会:日本造船研究 協会報告,第 80 号,1976.5

Items	•	Ship	Model				
Length betw P.P. Breadth Mid.	(Lpp) (B)	247.000m 40.600m	4.5000m 0.7397m				
Depth Mid.	(D) (d)	23.000m	0.4190 m				
Displacement	(W)	135,950ton	0.2915 m 0.8020 ton				
Midship Coefficient	(Cb) (Cb)	0.8243	0.8243				
C.G. from Midship C.G. from Keel	(Gø∡) (KG)	fore 7.301 m 12.280 m	fore 0.1330 m 0.2225 m				
Metacentric Radius	(GM) (K)	4.130m	0.0765m				
Trans. Gyradius Rolling Period	(Kt) (Tr)	0.22008 11.04sec.	0.38B 1.87 Sec.				
Rudder Area Rudder Area Ratio (Ar	(Ar) /dLpp)	58.731 m² 0.0149	0.0196 m ² 0.0149				
Bilge Keel Breadth Length from & fo from & d	ore ft.	0.425 m 62.320 m 38.320 m 24.000 m	0.0077m 1.1353m 0.6981m 0.4372m				

Table 1 Principal Particulars



Fig. 1 Lines

(262)



塓

靷

究

Fig. 2 Details of Pressure Gauges



Fig. 3 Measuring System Diagram



Fig. 4 Measuring System Diagram on the Model

(263)



 ζ_r ; DOUBLE APMLITUDE OF RELATIVE WATER ELEVATION

Fig. 5 Definitions





Table 3 Experimental Conditions

*Ship X		180°			165° 150°			135°				120°		90°		45°		0°	Wave	Pemarka				
Cond.	27	14.8	16.5	17.7	18.5	19.3	14.8	19.3	14.8	19.3	14.B	16.5	17.7	18.5	19.3	14.8	19.3	14.8	19.3	14,8	19.3	14.8	Height	Remurks
Ι	150 125 100 0875 075 0.625 0.50	0000000	0000000	00000000	00000		0000000		00000000		00000000	0000000	000	0		0000000		0000000		000 0 0			12.35 ^m (L⁄20)	Locations of Press. Gages : S.5 5 and Longi:13.75 ^m W.L. Bottom C.L.
П	1.50 1.25 1.00 0.875 0.625 0.50	00000000	0000000	00000000	0000		000 0 0		0000000		00000000	0000000	000	0		0000000		olololololo		0 0 000			12.35m (L/20)	Locations of Press, Gages : S.S. 8½,9 and 9½
Ш	1.50 1.25 1.00 0.875 0.75 0.75 0.625 0.50	0 0					0		0		0 0					0		0 0		0 0			8.23 ^m (4⁄30)	Locations of Press Gages : S.S. 5,81/2 and 91/2
V	1.50 1.25 1.00 0.675 0.625 0.625 0.50					0 0		0 0		0					0		0		0		0		16.47 ^m (L∕15)	Locations of Press. Gages : S.S. 5.81/2 and 91/2
V	1.50 1.25 1.00 75 0.075 0.00 0.00 0.00 0.00 0.00 0.	000 0 0	0000	0	0				000 0 0		ololol lo	0 0	0	0		000 0 0		000 0 0		000 0 0		0	12.35m (4⁄20)	Locations of Press. Gages : S.S. 1.212, 5, 71/2 and 91/2

(264)

*In Still Water





នួ

1.776

(265)

a

ŭ



(266)



Fig. 13 Relative Water Elevation



Fig. 14 Relative Water Elevation







Fig. 17 Definitions of Amplitude of Hxdrodynamic Pressures

(267)



Fig. 18 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude

(268)

Fig. 18 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude



a na fan it werken werken gener gener fer de fan it werken af de ferste it werken werken it werken werken werke

(269)



SHIP SPEED kn

6.60

7.51

Po/pgho=1.0

L.W.L.













(a) $\lambda/L = 0.50$



(e) $\lambda/L = 1.50$



WERE THE REPORT OF A DESCRIPTION OF A DESCRIPANTO OF A DESCRIPTION OF A DESCRIPTION OF A DESCRIPTION OF A DE

Fig. 19 Distribution of Hydrodynamic Pressure and



Fig. 19 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude

41

a tana ara ata sa nati si katika 🖓



Fig. 19 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude

(272)

.

Blink Stelling States and the states of the second s



(a) $\lambda/L=0.50$

(b) $\lambda/L=0.75$



Fig. 20 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude

43

อสิราการส







Fig. 20 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude







(276)

for the state of the

Fig. 21 Distribution of Hydrodynamic Pressure Ampiruue







(a) $\lambda/L=0.50$

(b) $\lambda/L=0.75$

Fig. 22 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude

(278)





(279)



(280)



(e) $\lambda/L=1.50$







(a) $\lambda/L=0.50$

Fig. 23 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude







(281)



(282)

(d) $\lambda/L=1.25$



52

B/pgh=1.0

L.W.L.

Fig. 23 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude



ないとないには、「たいたいないないないない」と言いたとう



(283)





(284)

"



55

(285)





(286)



Fig. 28 Distribution of Hydrodynamic Pressure Amplitude $\lambda/L=1.50$

(287)

57

ail:



Fig. 29 Hydrodynamic Pressure Amplitude v.s. Heading Angle



*

Fig. 30 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

(289)



(d) Phase Difference in Hydrodynamic Pressure

Fig. 30 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

(290)



Fig. 31 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

(291)





(292)



Fig. 32 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

(293)



64

(294)





(295)



の日の湯の間

(296)





(297)











Fig. 36 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

(299)



(b) $\lambda/L = 1.25$, $\chi = 135^{\circ}$



Fig. 36 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

(300)



(b) $\lambda/L = 1.50$, $\chi = 135^{\circ}$



(301)



Fig. 37 Instantaneous Hydrodynamic Pressure Distribution

Ĩ