広幅浅喫水船型の推進性能に関する研究

― 2 軸船の主要寸法比が推進性能におよぼす影響―

川上 善郎*·柳原 健*·堀 利文*

Investigation into Propulsive Performance of Wide Breadth and Shallow Draft Ships

——The Effect of Variations in Ship's Proportion and ℓ_{CB} upon Propulsive Performance of the Twin-screw Ships——

By

Yoshiro KAWAKAMI, Tsuyoshi YANAGIHARA and Toshifumi HORI

Summary

This paper deals with researches concerning mainly the effect of variations in ship's proportion such as L/B, C_B , B/d and ℓ_{CB} upon propulsive performance of shallow draft LNG carriers with twin-screws.

The main results were as follows:

- 1. The suitable angle of bossing center line to the hull center plane seems to be about 30° for the inward rotating propellers, and about 80° for the outward rotating propellers.
- 2. The inward rotating propellers give better propulsive performance.
- 3. The residuary resistance coefficient r_R and the wake fraction W_T increase with decrease of L/B and increase of C_B .
- 4. The W_T increases slightly with decrease of B/d but r_R is independent to B/d.
- 5. The W_T increases with shifting the ℓ_{CB} position aftwards, but r_R becomes the minimum at the ℓ_{CB} position between 0% (midship) and +1% L (aft).

Ξ	次
	~

1. 緒 言

- 2. 原型について
 - 2.1 まえがき
 - 2.2 模型船および模型プロペラ
 - 2.3 試験状態等
 - 2.4 試験結果および考察
- 3. L/B が推進性能に及ぼす影響
 - 3.1 まえがき

* 推進性能部

原稿受付:昭和58年1月10日

- 3.2 模型船および模型プロペラ
- 3.3 試験状態等
- 3.4 試験結果および考察
- 4. CB が推進性能に及ぼす影響
 - 4.1 まえがき
 - 4.2 模型船および模型プロペラ
 - 4.3 試験状態等
 - 4.4 試験結果および考察
- 5. B/d が推進性能に及ぼす影響
 - 5.1 まえがき
 - 5.2 模型船および模型プロペラ

(235)

- 14
- 5.3 試験状態等
- 5.4 試験結果および考察
- 6. lob が推進性能に及ぼす影響
 - 6.1 まえがき
 - 6.2 模型船および模型プロペラ
 - 6.3 試験状態等
 - 6.4 試験結果および考察
- 7. 結 語

1. 緒 言

LPG 船や RO-RO 船を対象とする広幅浅喫水船の 船型変化が推進性能に及ぼす影響を調査するため、ま ず、1軸船について広範囲にわたっての研究が行れ た。その後、2軸船についても、1軸船と同様、系統 的試験が行われてきた。ここに、その6年間(昭和52 年~57年)にわたる試験結果について報告する。

2. 基準船型について

2.1 まえがき

基準とした2軸船の主要目と主機要目を以下に示 す。

主要目:

 $L \times B \times d \times C_B$

 $270.0m \times 45.0m \times 12.0m \times 0.7$

- ⊿ 108,000 t
- D_w 68,000 t
- $\ell c_B = -1.0\%$ of L

主機:

MCR 2×24 , 000 BHP \times 106 RPM

プロペラ:

直径 6.5m, 翼数 5, 展開面積比 0.65, 断面形状 MAU 型, ピッチ比 1.036

この基準2軸船型について、次のような調査検討を 行った。

(1) ボッシング取付け角度の調査

軸支持の方法としては、ボッシング型とし、船体へ の取付け角度は、この近辺のフレームライン形状にほ ば法線となる角度(30°)を基準とした。プロペラの回 転方向は、文献¹¹を参考にして内回りとした。取付け 角度を5°,30,55°、および80°に変化させて、抵抗自 航試験やプロペラ面における伴流計測を行い、それぞ れの取付け角度とプロペラの回転方向との関係や、そ れらの推進性能に及ぼす影響を調査した。

(2) 船尾フレームライン形状の調査

船尾フレームライン形状の変化が推進性能に及ぼす 影響を明らかにするために、1軸船型からスタートし た基準船型²⁰ と、センター・スケグを有する通常の2 軸船尾船型との比較を行った。ただし、船体前半部形 状、舵形状、プロペラ位置、軸支持形式(ボッシング 型)およびボッシング形状と船体への取付け角度は同 一としてある。以後、前者を"1軸船尾"船型、後者 を"2軸船尾"船型と称する。

2.2 模型船および模型プロペラ

基準船型の線図作成方法については文献2)に記され ているが、まず1軸船が最初に決められ、船体前半部 や中央横截面積はそのままで、船尾部の水線形状も1 軸原型に近いものとしてある。

この"1軸船尾"船型: (M.S. 0291, ボッシング取

Table 1 Principal particulars of the ships

0291	0292	0293	0294	0311	
5.8000					
		6.00			
		3.75			
	0. '	703		0.702	
	0.	712		0.711	
0.987					
	-0.836				
30	55	5	80	30	
	Fı	ıll Loa	ıd		
		0.2578			
		0			
1.0200	1.0199	1.0201	1.0199	1.0183	
6. 7775	6.7743	6.7821	6. 7755	6.8542	
80% load					
0.2112 0.211					
0. 0435					
0.0	435	0. 8168	0. 8166	0.8154	
6. 1907	6. 1876	6. 1954	6. 1888	6. 2732	
	0291 30 1. 0200 6. 7775 0. 0 6. 1907	0291 0292 0.1 0.1 0.1 0.1 0.1 0.1 0.1 0.1	$\begin{array}{c c c c c c c c } 0291 & 0292 & 0293 \\ \hline & 5.8000 \\ \hline & 5.8000 \\ \hline & 0.001 \\ \hline & 0.001 \\ \hline & 0.703 \\ \hline & 0.712 \\ \hline & 0.2578 \\ \hline & 0 \\ \hline \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline \hline \hline & 0 \\ \hline \hline \hline & 0 \\ \hline \hline \hline \hline & 0 \\ \hline \hline$	$\begin{array}{c c c c c c } 0292 & 0293 & 0294 \\ \hline & 5.8000 \\ \hline & 5.8000 \\ \hline & 6.00 \\ \hline & 3.75 \\ \hline & 0.703 \\ \hline & 0.712 \\ \hline & 0.712 \\ \hline & 0.987 \\ \hline & -0.836 \\ \hline & 0.987 \\ \hline $	

% Full scale 270m, $L_{DWL}=1.0222 \times L_{pp}$ Bulb : area 6.84% of A_M

length 2.04% of L_{pp}

immersion 72.5% of dFull

(236)



Fi. 1 Sectional area curve of M.S. 0291 and M.S. 0311





付け角度 30°)を基に、ボッシング取付け角度をいろ いろ変えた M.S. 0292 (55°), M.S. 0293 (5°), M.S. 0294 (80°),および通常のセンタースケグを有 する"2軸船尾"船型: M.S. 0311 (30°)の模型を 作成した。各船の要目等を併せて Table 1 に示す。 基準船型の横截面積曲線を Fig. 1 に,正面線図およ び船首尾部形状を Fig. 2 に示す。ボッシング取付け 部の形状を Fig. 3a~Fig. 3d に示す。さらに、 セン タースケグ付2軸船尾船型 (M.S. 0311) の CP カー ブおよび船尾形状等を,基準船型 (M.S. 0291) と共 に Fig. 1 および Fig. 2 に示す。



Fig. 3a Bossing angle 5°





模型船は、すべて長さ5.8mのパラフィン・ワック







M.S.NO. 0292 (55°)

Fig. 3c Bossing angle 55°

15

 Table 2
 Particulars of the propeller

M.P. No.	0132
Diameter(m)	0. 1552
Boss ratio	0. 180
Pitch ratio	0.733
E. A. R.	0.720
B. T. R.	0.050
Angle of rake	0°
No. of Blades	5
Blade section	AU



Fig. 4 Characteristics of propeller, in open water

ス製で、ボッシングや舵は木製である。

模型プロペラは,代用プロペラであり,要目を Table 2 に,単独性能を Fig. 4 に示す。

2.3 試験状態等

試験は、満載状態(トリムなし)および 80% 4 ⊮ 状態(約1%船尾トリム)の2状態について、抵抗・自 航試験を行い、また、プロペラ位置における伴流計測 を行った。

摩擦抵抗の計算には、シェーンヘルの式を用い、実

船に対する粗度修正量は -0.00020 を採用した。相当 実船は 270 mである。

試験状態を Table 1 に示す。

2.4 試験結果および考察

2.4.1 ボッシング取付け角度が 推進性能に 及ぼす
 影響(M.S. 0291~M.S. 0294)

満載状態において、それぞれのボッシング取付け角 度で、プロペラの回転方向を変えて試験した結果 (F_n =0.20) を Fig. 5 に示す。横軸には、ボッシング取 付け角度をとり、剰余抵抗係数と自航要素 を置点し た。それぞれの状態の値は、取付け角度 30°の原型 (M.S. 0291)の、プロペラ回転方向内回りの値を基 準として、その比で表されている。これにより以下の ことが考えられる。

- (1) 剰余抵抗係数 r a は, ほぼ 55° 付近で最小値を 示している。
- (2) 自航要素のうち、 y R は、30°および55°の場合、プロペラの回転方向によってほとんど差がないが、0°の場合は、外回りが内回りにくらべてやや高く、反対に、80°の場合は逆となっている。
- (3) 1-t は、5°の場合に大幅に低下している。一般に、プロペラの回転方向による差は少い。



Fig. 5 Self-propulsion factors in relation to the bossing angles

(238)



Fig. 6a Wake distribution (bossing angle 5°)



Fig. 6c Wake distribution (bossing angle 55°)

- (4) 1-Wr は、プロペラの回転方向で傾向が全く 逆になる。55°の場合に、内・外回りの差が少い が、5°の場合は、極端に外回りが高く、逆に80° の場合には、内回りが高目である。
- (5) 推進効率としては、30°の場合の内回りが一番 良い結果を支え、55°の場合がこれに次ぐ結果を 示している。

上記項目中,(4)の 1-Wr については,プロペラ位 置における伴流計測結果からも説明される。



Fig. 6b Wake distribution (bossing angle 30°)



Fig. 6d Wake distribution (bossing angle 80°)

プロペラ位置において、各状態の伴流を計測した結 果,伴流分布および投影速度成分を Fig. 6a~Fig. 6d に、0.644R における軸方向、円周方向および半径方 向の速度成分を比較して Fig. 7 に示してある。これ をみると、ボッシング取付け角度の変化にしたがっ て、ボッシング取付け部付近の伴流集中域が変化し、 また、円周方向速度成分としては、平均して考える と、5°の場合には-(マイナス)方向(右舷側船尾よ り見て時計まわり方向)の成分が優勢であるのに対し



Fig. 7 Axial, tangential and radial wake distributions

て,角度の増加に伴ってそれが変化し,80°の場合は 全く逆になっていることがわかる。

基準船型 (M.S. 0291) についての, 80% *A_F* 状態の成績等は次節に示される。

2.4.2 船尾フレームライン形状が 推進性能に 及ぼ す影響(M.S. 0291, M.S. 0311)

"1軸船尾"船型(M.S. 0291:基準船型)と"2 軸船尾"船型(M.S. 0311)とを比較して,剰余抵抗 係数および自航要素を Fig. 8 に示す。また、トリム 等曲線 Fig. 9 をに示す。

低速抵抗より求めた形状影響係数k(シェーンヘル・ベース)の値は、満載状態で、"1軸船尾"船型 (M.S. 0291)が0.18、"2軸船尾"船型(M.S. 0311) が0.16である。剰余抵抗係数 r_R にも、この2つの 船尾フレームライン形状の差異が表れている。すなわ ち、満載、80% A_F の各状態ともに、"2軸船尾"船 型(M.S. 0311)が、"1軸船尾"船型(M.S. 0291) にくらべて低い r_R を示し、両者の差は、満載状態、 $F_n=0.21$ 付近で約10%、80% A_F 状態、 $F_n=0.23$ 付 近でも約10%程度である。

自航試験の結果では、船尾フレームライン形状の差 異によって、自航要素のなかで、 $1-t \Leftrightarrow 1-W_T$ は 大きな影響をうけているが、 η_R への影響は少ない。



Fig. 8 Comparison of self propulsion factors between M.S. 0291 and M.S. 0311



Fig. 9 Trin and mean sinkage



Fig. 10 Wake distributions



Fig. 11 Axial, tangential and radial wake distributions

すなわち, "2軸船尾"船型 (M.S. 0311) が, "1 軸船尾"船型にくらべて, 1-tは $7 \sim 8\%$, $1-W_T$ は約10%, さらに η_R も $1 \sim 3\%$ 増加しており, 結果 的には, 推進効率に大きな変化はない。(内回り)

プロペラ面における伴流計測の結果, "2 軸船尾" 船型(M.S. 0311)の伴流分布および投影速度成分を Fig. 10 に,軸方向,円周方向および半径方向の速度 成分を Fig. 11 に示す。"1 軸船 尾"船型(M.S. 0291)と比較して極端な差異はみられない。

2.4.3 基準船型 (M.S. 0291) の馬力

実船馬力の計算についての詳細は,文献²⁰ に述べら れているので,以下に,実船用に設計されたプロペラ の要目その他の数値のみ記しておく。(内回りの場合)

(1) プロペラ要目

直径:7.30m, ピッチ比:0.968, 展開面積比: 0.627, 翼数:5, 翼断面形状:MAU型

(2) ACF および ei

	$\varDelta C_F$	$1 - W_S/1 - W_M$
満載状態	-0.2×10^{-3}	1.111
80 <i>% </i>	"	1.130

(241)

20

(1) = 10 0(0 0 010	(4)	EHP	および	SHP
--------------------	-----	-----	-----	-----

	EHP	SHP
満載状態 (20kts)	25,990	37,850
80% <i>A_F</i> " (20.95kts)	26,760	38,700

 L/Bが推進性能に及ぼす影響(M.S. 0291, 0320 および 0321)

3.1 まえがき

広幅浅喫水船は、対象船としてはLNGまたはLNG キャリヤが考えられる。このような船の L/B の範囲 としては $6.0 \sim 6.5$ であったが(研究がスタートした昭 和52年以前)、傾向を大きくつかむために、1軸船の 場合にならって、L/B=5.0, 6.0(基準船型)、7.0を えらんだ。

3.2 模型船および模型プロペラ

線図の作成にあたっては、基準船型(M.S. 0291, L/B=6.0)を基準にして、L、CB、CM および B/d をおさえ、それぞれの喫水において原型の水線オフセ ットを、各船型の幅に比例させて変化することにより シリーズ船型が作成された。船首尾プロファイルは原 型と同じである。船首バルブは、F.P. における断面 積と中央横截面積との比、F.P. からの突出量と船長 の比、バルブ中心の高さと満載喫水との比を一定とし た。船体への取付け角度、および舵の断面形状と船体 への取付け角度は原型と同一である。プロペラ位置 は、基準船型を基準にして、幅、高さ、方向ともL/B の比に対応して変化している。

模型プロペラは、基準船型に使用されたものを用いた。(Table 2)

模型船は、すべて長さ 5.8 mのパラフィン・ワック ス製である。

模型船の主要目を Table 3 に示す。

3.3 試験状態等

前節 2.3 と同じである。 試験状態を Table 3 に示 す。

3.4 試験結果および考察

剰余抵抗係数と自航要素を Fig. 12 に示す。低速抵 抗より求めた形状影響係数 k の値(シェーンヘル・ベ ース)は次の通りである。

M. S.	$0320 \\ (L/B = 5.0)$	$0291 \\ (L/B=6.0)$	$0321 \\ (L/B=7.0)$
満載状態	0.24	0.18	0.17
80 <i>% </i>	0.25	0.20	0.18

L/B の減少に伴って k は増加する傾向を示してい

Table 3 Principal particulars of the ships(L/B series)

M.S. No.	0291	0320	0321		
$L_{pp}(m)$ %	5.8000				
L_{pp}/B	6.00	5.00	7.00		
B/d		3.75			
Св		0.703	_		
Ср		0.712			
См	0.987				
ℓcb (% of Lpp)	-0.836	-0.835			
Bossing angle(°)	30				
Load condition	Full load				
$d_{M}(m)$	0.2578 0.3093 0.22				
Trim(m)		0			
√(m ³)	1.0200	1.4668	0.7498		
S(m ²)	6.7775	8.1586	5.7921		
Load condition		80% load			
d _M (m)	0.2112 0.2534 0.180				
Trim(m)	0.0435	0.0	444		
₽ (m³)	0.8166	1.1741	0.6004		
S(m²)	6. 1907	7.4495	5.2937		

₩ Full scale 270m

 $L_{DWL} = 1.0222 \times L_{PP}$

る。剰余抵抗係数 r_R も, kの傾向と同じく, 各状態 とも, L/Bの減少とともに増加し, 満載状態 (F_n = 0.20) において, L/B=7 (M.S. 0321) と L/B=6 (M.S. 0291, 原型) との差は約8%, L/B=6 と L/B=5(M.S. 0320) との差は約10%であり, 低速部を除 くと, それぞれの L/B 間の差に大きな開きはない。 一方, 80% d_F 状態では, 全般的に, L/B=7 と 6 と の差にくらべて L/B=6 と 5 との差が非常に大きく, F_n =0.23 では前者の約8%に対して 25%程度の差と なっている。すなわち, L/Bが減少すると, 80% d_F 状態では, 満載に比して, 特に中高速で抵抗の増加が 著しい。 幅の増加によって, r_R の増加するこの傾向 や数値は, 1 軸船の場合によく似ている。抵抗時の平 均沈下量とリトム量を比較して, Fig. 13 に示す。 L/Bの減少とともに, 平均沈下量もトリム量も増加

(242)



Fig. 12 Results of self propulsion tests (L/B series)



Fig. 13 Trim mean sinkage (L/B series)

していることが明らかである。

自航要素については、 $1-W_T$ は、L/Bの減少とと もに減少しているが、L/Bが6から5に変ると、L/Bが7から6になった場合にくらべて、大幅に減少す る。しかし、1-tや η_R は、L/B の変化による影響 は少いから、総合すると、推進効率としては、L/Bの 減少によって高まる方向ではある。ただし、抵抗上の 不利により、最終的な馬力としての利得は期待できな い。

プロペラの回転方向の自航要素に及ぼす影響は、すべての場合、外回りの回転方向が内回りにくらべて $1-W_T$ の大幅な増加をもたらし、その結果、馬力としては外回りの場合が内回りにくらべて約20%の増加を示した。

以上の結果より、L/Bを横軸にして、剰余抵抗係数と自航要素(満載状態, $F_n=0.20$;80% d_P 状態, $F_n=0.23$)を Fig. 14 に示す。

プロペラ面における伴流計測結果として、伴流分布 および投影速度成分を各船について、Fig. 15a, b に 示し、また、0.644 R における軸方向、円周方向およ び半径方向の速度成分の比較を Fig. 16 に示す。 これによると、各船間に特別の差異は認められず、基準 船型同様、円周方向の速度成分としては、右舷側船尾 より見て時計まわり方向が優勢であり、プロペラ回転 方向と $1-W_T$ との関係を説明するものと考えられ る。









Fig. 15b Wake distributions (L/B=7.0)

Fig. 15a Wake distributions (L/B=5.0)

22

(244)



Fig. 16 Axial, tangential and radial wake distributions (L/B series)

C_B が推進性能に及ぼす影響(M.S. 0231, 0322 および 0323)

4.1 まえがき

計画の当初,基準となる C_B の値が 0.7 にきめられ た。 この値を中心にして $C_B=0.65$ および 0.75 の船 型について試験を行うことにした。

4.2 模型船および模型プロペラ

線図作成にあたり、まず、横截面積曲線(C_P カー ブ)を求めた。すなわち、基準船型(M.S. 0291, C_B =0.70)の C_P カーブを基とし、($1-C_P$)法³⁾を使 用して、所定の C_B が得られるよう、 C_P カーブを作 成した。ただし、 C_M と los は一定とした。この方 法によって、原型より C_B が大きい場合は問題なかっ たが、 C_B の小さい場合、どうしても中央平行部(C_P カーブが最大値を示す S.S. の部分)と C_P カーブの 接点が、前後半部とも、相互に相手側にずれることに よって、 C_P カーブがつながらなくなる。その対策と して種々の方法が講ぜられているが、今回は、最終的 には、その点をオミットし、 C_P カーブがフェアにな るように結んである。それでも、 $C_B(C_P)$ や ℓ_{OB} の 値としては、設計値と大差なかった。船首尾プロファ イルは原型と同じとした。船首バルブは、F.P. にお ける断面積比、F.P. よりの突出量比、バルブ中心高 さと満載喫水との比を一定とした。

ボッシング形状と船体への取付け角度、舵の断面形

 Table 4
 Principal particulars of the ships (CB series)

M.S. No.	0291	0322	0323		
L _{pp} (m)%	5.8000				
L_{pp}/B	6.00				
B/d		3.75			
Св	0.703	0.750	0.651		
CP	0.712	0.759	0.660		
См		0.987			
lcb (% of Lpp)	-0.836	-0.821	-0.789		
Bossing angle(°)	30				
Load condition	Full load				
d _M (m)	0.2578				
Trim(m)		0			
₽ (m³)	1.0200	1.0862	0.9454		
S(m ²)	6.7775	7.0206	6. 4950		
Load condition		80% load			
d _M (m)	0.2112 0.2104 0.212				
Trim(m)		0.0435			
₽ (m³)	0.8166	0.8695	0.7571		
S(m²)	6.1907	6.4286	5.9145		

✗ Full scale 270m,

 $L_{DWL}=1.0222 \times L_{pp}$



(245)



Fig. 18 Body plans, stem-and stern shapes

状と船体への取付角度は基準船型と同一である。

プロペラ位置も,基準船型と同一である。

模型プロペラは、*L*/*B*変化の場合と同様、基準船型に使用されたものを用いた。

模型船の主要目を Table 4 に示す。

横截面積曲線を Fig. 17 に,正面線図および船首尾 部形状を Fig 18 に示す。

4.3 試験状態等

24

2.3と同じである。各試験状態の数値は, Table 4 に示す。

4.4 試験結果および考察

CB の異る3隻を比較し, 剰余抵抗係数と自航要素 を Fig. 19 に, 平均沈下量およびリトムを Fig. 20 に 示す。 低速抵抗より求めた形状影響係数 k の値(シェーン ヘル・ベース)は次の通りである。

M. S.	$0322 (C_B = 0.75)$	$0291 (C_B = 0.70)$	$(C_B=0.65)$
満載状態	0.18	0.18	0.18
80% <i>A</i> F ″	0.20	0.20	0.20

各状態とも、 C_B のこのような変化によっては、kの値はほとんど変らない。剰余抵抗 r_R は、低速においては C_B 間の差はほとんどないが、中、高速になると、 C_B の増加とともに増加している。満載状態、 F_n =0.20で、 r_R は C_B の増加にしたがって約5%ずつ増加し、 F_n が 0.22をこえると、 C_B が 0.75の船型は r_R の急激な上昇を示す。一方、80% d_F 状態では、 C_B が0.65と0.70の r_R の差にくらべて、0.75と



Fig. 19 Results of self propulsion tests (CB series)

(246)



Fig. 20 Trim and mean sinkage (CB series)

0.70の差が大きく、かつ、満載状態同様、 F_n が0.22 をこえると、 C_B が0.75の r_R は、他の C_B の r_R に くらべて急激な上昇を示している。平均沈下量やトリ ムを見ても、 C_B の増加に伴って、どちらも増加する 傾向にはあるが、 F_n が0.20と0.25の間の r_B の急激 な上昇を説明するような急激な変化は見られない。

自航要素では、 η_B には C_B の影響がほとんど現れ ていないようであるが、 $1-W_T$ と 1-t ともに、 C_B の増加にしたがって減少する。 今回の試験では、 C_B が0.65の 1-t の値が、各状態とも、他の C_B の値よ りやや低すぎるように思われた。結果的に、推進効率 に大差はない。

以上の結果より、 C_B を横軸として、剰余抵抗係数 と自航要素 (満載状態、 $F_n=0.20$; $80\% \Delta_F$ 状態 ' $F_n=0.23$) を Fig. 21 に示す。

プロペラ面における伴流計測結果として、伴流分布 および投影速度成分を各船について、Fig. 22 a, b に 示し、また、0.7R における軸方向、円周方向および 半径方向の速度成分の比較を Fig. 23 に示す。これに よると、*CB* の差による伴流分布のちがいは、ほとん ど認められない。円周方向の速度成分も、すべての場 合、右舷側船尾より見て時計まわり方向が優勢であ る。



Fig. 21 Self propulsion factors in relation to CB



Fig. 22a Wake distributions (CB=0.75)



Fig. 23 Axial, tangential and radial wake distributions (CB series)



Fig. 22b Wake distributions (C_B=0.65)

5. *B/d* が推進性能に及ぼす影響 (M.S. 0291, 0324 および 0325)

5.1 まえがき

LNG 船の B/d としては, 3.5~4.0の範にあるが, L/B の変化を考慮したときと同じように, この範囲 を十分にカバーできるように, 原型の3.75をはさんで 3.0および4.5の2種類のの B/d 変化をえらんだ。

5.2 模型船および模型プロペラ

模型船線図の作成にあたっては、 基準船型 (M.S. 0291)の L, B, CB および CM を一定として喫水を 変化させ、原型の水線オフセットを、そのまま各船型 の喫水に比例した高さの対応水線に適応して行った。 船首尾形状も、高さ方向の寸法は喫水に比例して変化 しているが、対応する高さにおける長さ及び幅方向寸 法は原型と同一となっている。ボッシング形状と船体 への取付け角度、舵の断面形状と船体への取付け角度 は原型と同一である。

プロペラ位置は,幅方向は原型と同一であり,高さ 方向は喫水に比例して変化させてある。

模型プロペラは, *L*/*B* 変化の場合同様, 原型に使用されたものを用いた。

模型船の主要目を Table 5 に示す。

5.3 試験状態等

2.3と同様である。 各試験状態の数値は, Table 5 に示されている。

M.S. No.	0291	0324	0325	Load condition		Full load	
L _{pp} (m)₩		5.8000		d _M (m)	0.2578	0.2148	0.3222
Lpp/B		6.00		Trim(m)		0	
B/d	3.75	4.50	3.00	 <i>𝔽</i> (m³)	1.0200	0.8498	1.2738
Св	0.703		S(m ²)	6.7775 6.3380 7		7.4535	
Ср	0.712			Load condition	,, 	80% load	
См		0.987		d _M (m)	0.2112	0.1764	0.2647
ℓсв (% of L _{pp})	-0.836	-0.842	-0.835	Trim(m)		0.0435	
Bossing angle(°)		30		₽ (m³)	0.8166	0.6827	1.0226
₩ Full scale 270	m			S(m ²)	6.1907	5.8505	6.7399

Table 5 Principal particulars of the ships (B/d series)

Full scale 270m $L_{DWL}=1.0222 \times L_{pp}$



Fig. 24 Results of self-propulsion tests (B/d series)

5.4 試験結果および考察

剰余抵抗係数と自航要素を Fig. 24 に示す。平均沈 下量およびトリム量の比較を Fig. 25 に示す。 低速抵抗より求めた形状影響係数 k の値(シェーン ヘル・ベース)は次の通りである。

M. S.	(B)	$0324 \\ d=4.$	50)	(B	0291 d = 3	.75)	(B	0325 d = 3	; 8.00)
満載状態		9.17			0.18	;		0.19)
80 <i>% </i>	//	0.19			0.20)		0.21	
k の値	は,	満載,	80%	Δ_F	の両社	犬態と	も,	B/d	の増

(249)



Fig. 25 Trim and mean sinkage (B/d series)

加にしたがって減少する傾向を示している。剰余抵抗 係数 r_R も同様であるが、その差は僅かである。平均 沈下量もリトムも、B/dの増加にしたがって減少して いる。

自航要素のなかで、 η_R には B/d 変化の影響はほ とんど見られないが、 $1-W_T$, 1-t ともに、一般的 には、B/dの増加に伴って増加する傾向にある。 た だし, B/d シリーズの場合, 模型プロペラの直径を 一定として試験を行っている。

横軸に B/dをとり、 r_R と自航要素を置点(満載状態, $F_n=0.20$; 80% d_F 状態, $F_n=0.23$) しを Fig. 26に示す。図中、プロペラの回転方向を内回りから外回りに変化した場合、いずれも、 $1-W_T$ は0.8をこえ、 η_R も2~3%高目となっている。

プロペラ面の 伴流分布および 投影速度成分を Fig. 27 a,b に,0.7R の軸方向,円周方向および半径方向 の速度成分を比較して Fig.28 に示す。§3 や §4 の結 果同様,3隻の伴流分布の間に大きな差はない。円周 方向速度成分についても、いままでと同様な結果を示 している。

*l*_{CB} が推進性能に及ぼす影響(M.S. 0291, 0378 および 0379)

6.1 まえがき

原型 (M.S. 0921) の ℓo_B は約 -1%L であった が、最適の ℓo_B 位置が1軸船と2軸船とでは、必ず しも同一とは限らない。また、実際問題として、設計 上からは基準船型以上に ℓo_B を前方に移すことは、 機関室配置等を考慮すると殆んど不可能と思われるの で、 ℓo_B の位置として、原型より後方に移動し、0% および+1%Lの場合を試験することにした。



Fig. 26 Self propulsion factors in relation to B/d

28



Fig. 27a Wake distributions (B/d=3.00)



Fig. 28 Axial, tangential and wake distributions (B/d series)



Fig. 27b Wake distributions (B/d=4.50)

6.2 模型船および模型プロペラ

線図作成にあたり, C_P カーブを求めるため原型 (M.S. 0291, ℓ_{OB} =-0.83%)の C_P カーブを基準と し, C_B の場合と同様, $(1-C_P)$ 法³⁾を使用した。 C_P 値を一定とした C_P カーブの変形には,他にも方 法があり,目標値に対して,設計値が±0.5%以内に 入っていたが, $(1-C_P)$ 法によった。船首尾プロフ ァイル,船首バルブについては, C_B の場合と同じで ある。ボッシングや舵,プロペラ位置,さらに使用し た模型プロペラも原型と同一である。

模型船の主要目を Table 6 に示す。

横截面積曲線を Fig. 29 に,正面線図および船首尾 部形状を Fig. 30 に示す。

6.3 試験状態等



M.S. No.	0291	0378	0379	Load condition	Full load		
L _{pp} (m)%	5.8000			$d_{\mathbb{M}}(m)$	0. 2578		
L _{pp} /B	6.0			Trim(m)	0		
B/đ		3. 75		₽ (m ³)	1.0200	1.0201	1.0196
Св	0.703	0. '	704	S(m ²)	6.7775	6.7902	6.7706
Ср	0.712	0.713		Load condition	80% load		
См		0.987		d _M (m)	0.2112	0.2107	0.2102
lсв (% of L _{pp})	-0.836	-0.007	+0.993	Trim(m)		0.0435	
Bossing angle(°)	30			$p(m^3)$	0.8166	0.8167	0.8162
※ Full scale 270				S(m ²)	6.1907	6.1978	6.1740

Table 6 Principal particulars of the ships (ℓ_{CB} series)

 $L_{DWL} = 1.0222 \times L_{pp}$





Fig. 30 Body plans, stem-and stern shapes



Fig. 31 Results of self prolulsion tests (ℓ_{CB} series)

LWL



Fig. 32 Trim and mean sinkage (ℓ_{CB} series)

2.3と同じである。各試験状態の数値は, Table 6 に示す。

6.4 試験結果および考察

剰余抵抗係数と自航要素を Fig. 31 に,抵抗試験時 の平均沈下量およびトリムを Fig. 32 に示す。

低速抵抗より求めた形状影響係数 k の値(シェーン ヘル・ベース)は次の通りである。

M. S.	$0378 \\ (\ell c_B = -0.007\%)$	$\begin{array}{c} 0291 \\ (\ell c_B = \\ -0.836\%) \end{array}$	$\begin{array}{c} 0379 \\ (\ell_{CB} = \\ +0.993\%) \end{array}$
満載状態	0.18	0.18	0.19
80% d _F "	0.20	0.20	0.21

kの値は、 ℓoB がこの程度変っても大差ないが、後 方に移ると増加する傾向にはあるように見える。剰余 抵抗係数 r R は、各状態とも、 ℓoB がもっとも前方に ある原型 (M.S. 0291) にくらべて、より後方にある 2隻は低目であり、2隻間の差もほとんどない位であ る。抵抗上、最適 ℓoB 位置は0%ないし+1%Lの間 といえるかもしれない。

自航要素では、 η_R には ℓ_{CB} の影響がほとんどない が、 $1 - W_T$ および 1 - t とも、 ℓ_{CB} が後方に移るに したがって減少している。しかし、その減少量は、そ れぞれ2~3%である。

los を横軸として、剰余抵抗係数と自航要素(満載 状態, $F_n=0.20$; 80% d_F 状態, $F_n=0.23$) を Fig. 33 に示す。 この図から、 r_R と自航要素全般にわたって 最適 los 位置は、きめ難く、さらに los 位置が後方 の場合をも追加すれば、はっきりすると思われるの で、次の機会には是非実施したい。

プロペラ面の 伴流分布および 投影速度成分を Fig. 34 a, b に, 0.7R の軸方向, 円周方向および半径方 向の速度成分を比較して Fig. 35 に示す。 ℓoB 位置の 変化による伴流分布の区別は, ほとんど見られない。



Fig. 33 Self propulsion factors in relation to the ℓ_{CB} position



Fig. 34a Wake distributions ($\ell_{CBCB} = -0.007\%$)



Fig. 35 Axial, tangential and radial wake distributions (ℓ_{CB} series)

円周方向速度成分についても、いままでと同様な結果 を示している。



Fig. 34b Wake distributions ($\ell_{CB} = +0.99\%$)

5. 結 言

5年間にわたり広幅浅喫水2軸船型の主要目変化が 推進性能に及ぼす影響の調査を行ってきたが、主要目 の変え方が、どうしても、実際面を考えてある"幅" の中に入るのはやむを得ない。したがって、得られた 結果も、その"幅"の中で予測された値ともいえる。

シリーズ・テストにしても、それぞれの要目に対す る最適船型を求めた上で比較されるののが望ましい が、種々の制約があって、実現は困難である。

しかし,実際に所定要目の高性能船型を設計するに 際しては、ここに得られた数々のデータを利用し発展 させることによって目的が達せられるものと考える。

最後に、特に基準船型について多大の御協力をいた だいた推進性能研究委員会(PRC)委員長横尾幸一氏 を始め各委員の方々に深く感謝致します。

参考文献

- 1) 横尾幸一,川上善郎, "プロペラの回転方向が推 進性能に及ぼす影響について",船研報告第11巻3 号,昭和49年5月
- 川上善郎他,"Twin-skeg stern 船型の推進性能 に関する実験的研究",船研報告第11巻6号,昭和 56年11月
- 3) 大橋誠三,寒河江喬, "線図設計の方法——いわゆる「1-CP」法について——",日本造船学会誌 第513号,昭和47年3月